

# TC200

Robot industriel modulaire

TECDRON  
Robotic Systems

## Différentes configurations de mobilité :

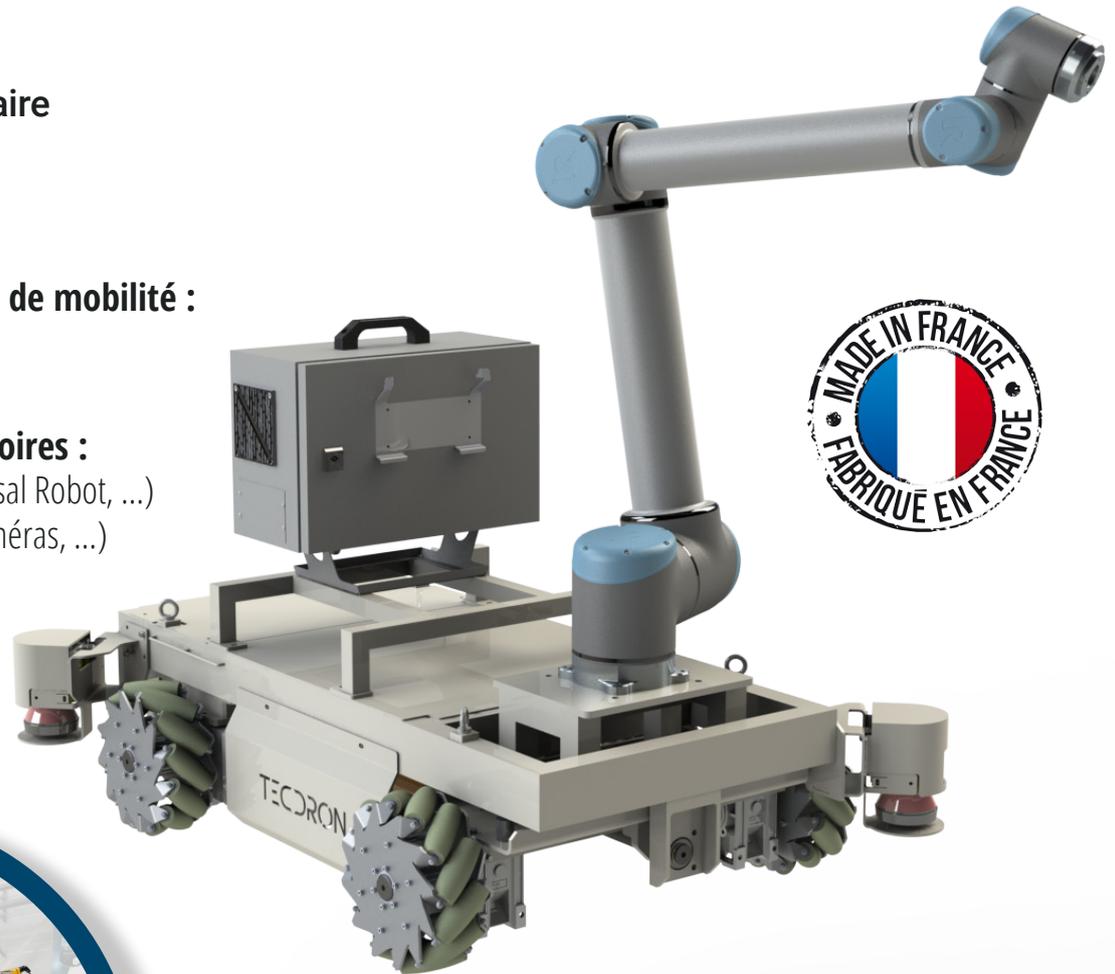
- Différentielle
- Omnidirectionnelle

## Large possibilités d'accessoires :

- Bras robotisé (Kuka, Universal Robot, ...)
- Capteurs (AHRS, LIDAR, Caméras, ...)
- Charge utile jusqu'à 120kg

## Fonctionnement :

- Téléopéré
- Navigation autonome



*TC200 est le premier robot mobile de l'industrie 4.0, capable de recevoir différents modèles de cobots et offrant différentes capacités de mobilité et de navigation.*

*Il est idéal pour l'industrie, la recherche ou l'éducation.*

## Technologie de pointe

TC200 est le fruit de 3 années de R&D en collaboration avec plusieurs industriels et instituts de recherche technologique.

Chaque roue est motorisée individuellement grâce à des **moteurs brushless** équipés de **freins** et d'**encodeurs** pour un fonctionnement en **boucle fermée**.

Un **mécanisme de pivot** assure une plus **grande capacité de franchissement** tout en permettant de **rattraper les irrégularités du sol** et ainsi assurer un **contact permanent des quatres roues**.

La conception tubulaire offre une **grande accessibilité** et facilite **la maintenance et l'accessoirisation**.

## Industrie, Recherche et Education

Le robot TC200 est idéal pour les applications de l'industrie 4.0 avec une forte collaboration entre les hommes et les machines. On parle de cobotique.

Sa **conception simple et ouverte** permet de développer et d'expérimenter facilement toutes sortes de nouvelles applications tel que visser des vis automatiquement sur une chaîne d'assemblage, déplacer des colis sur un convoyeur ou s'adapter à différentes configurations.

Sa **qualité industrielle** permet au monde de l'éducation de former efficacement les ingénieurs de demain à la robotique, en intégrant la dimension industrielle dans leur apprentissage.

Sa **polyvalence** lui permet d'adresser un très grand nombre d'applications avec un **coût d'intégration réduit**.



## Caractéristiques techniques

Moteurs	Quatre moteurs électriques brushless avec sonde de température
Freins	Quatre freins électromagnétiques
Codeurs	Quatre codeurs 2048 ppm
Charge utile max.	120 kg
Puissance max.	4.4 kW
Couple max.	280 Nm
Dimensions (hors accessoires)	L1228 x h323 x l795 mm
Pente	10° (sans charge)
Dévers	10° (sans charge)
Capacité de franchissement	3 cm
Poussée du robot à vide	2200 N
Poids du robot	125 kg
Vitesse	7.2 km/h
Autonomie	6 heures en roulage
Temps de charge	4 heures
Energie électrique	Batterie L-ION 51.1V @ 74.1Ah (CANBus)
Bus de pilotage	Ouvert (RS232, CAN, USB)
Interface de pilotage	Ouvert. Compatible ROS

ROS.org

## Options / accessoires

### Roues :

- Mecanum (omnidirectionnelle)
- Droite polyuréthane
- Pneumatique gonflable

### Cobots :

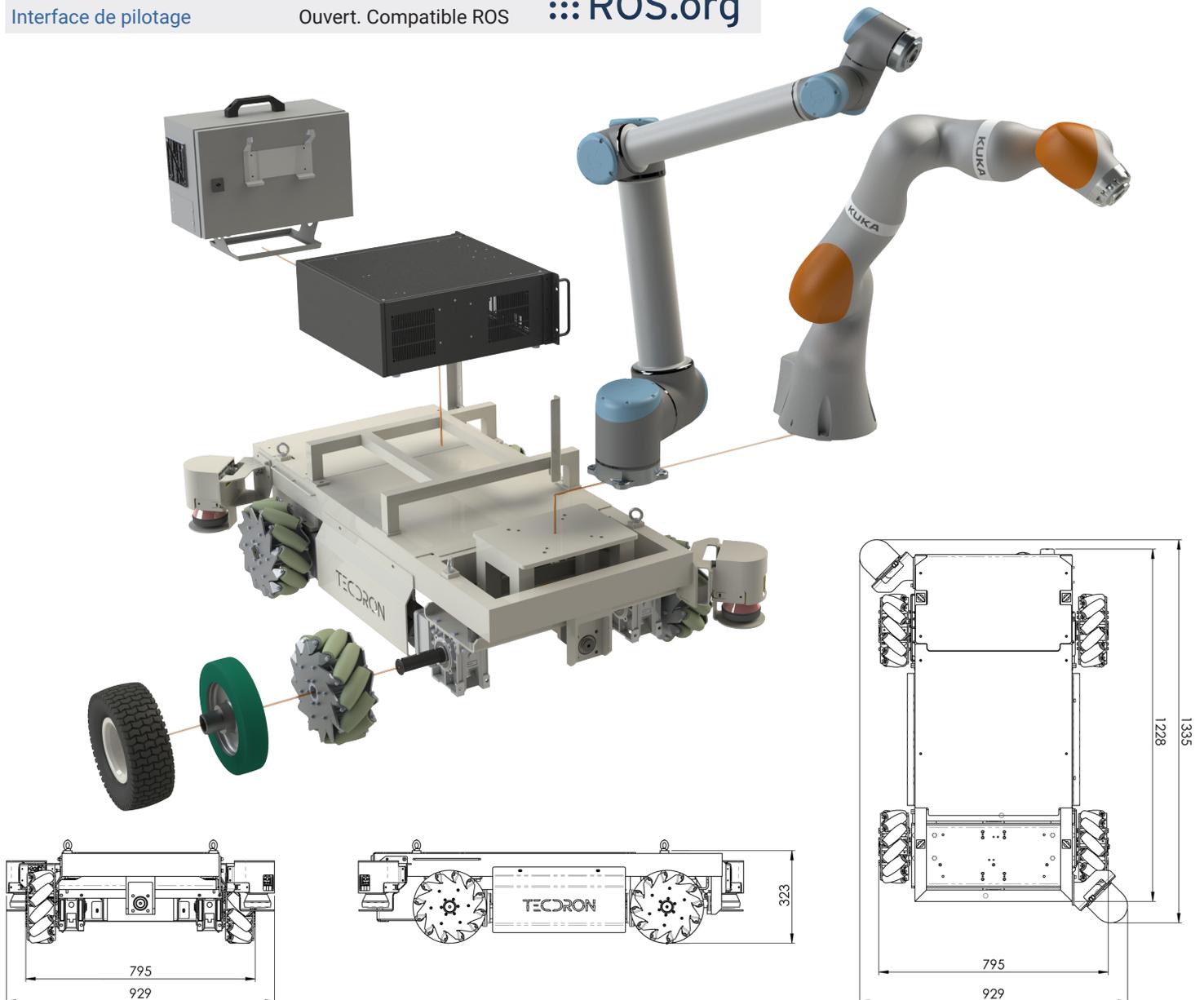
- Kuka LBR iiwa
- Universal Robot UR10
- Techman Robot TM12/TM14

LIDAR : Sick S300

AHRS / GNSS / Caméra 2D/3D

Autres accessoires : Nous consulter

## Nos partenaires



TECDRON  
4A rue Thales, 17440 Aytré,  
France



05 46 30 89 52  
contact@tecdron.com  
www.tecdron.com