

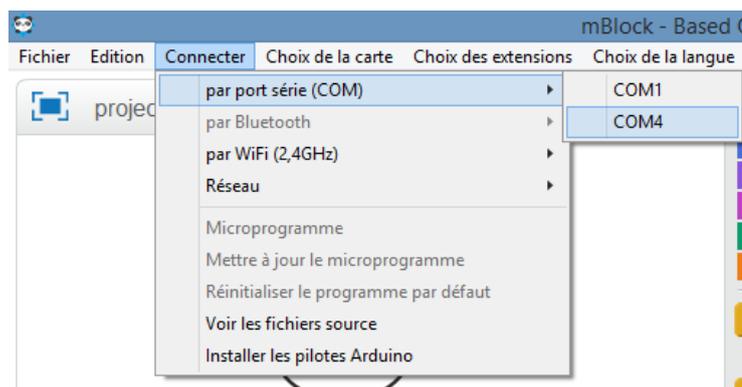
1. Ecriture du programme test.

Pour tester le fonctionnement du robot avec la télécommande sans fil, il est nécessaire d'écrire un programme comprenant des instructions correspondant à la télécommande. Je vous conseille donc de faire le programme ci-dessous sur Mblock :

L'instruction « Quand ... pressé » se trouve dans la catégorie « évènements », les instructions en jaunes dans la catégorie « Contrôle » et les instructions en bleus dans la catégorie « Pilotage ».

2. Connexion du robot et téléversement du programme.

Une fois que le programme a été créé, vous allez devoir connecter le robot pour pouvoir téléverser le programme. Branchez donc le câble USB à l'ordinateur et reliez-le au robot. Pour le connecter, rendez-vous dans l'onglet « connecter » puis dans « par port série » comme montré ci-dessous. (Ici, il s'agit du port COM4, mais il peut s'agir d'un port différent en fonction du poste sur lequel vous êtes.)

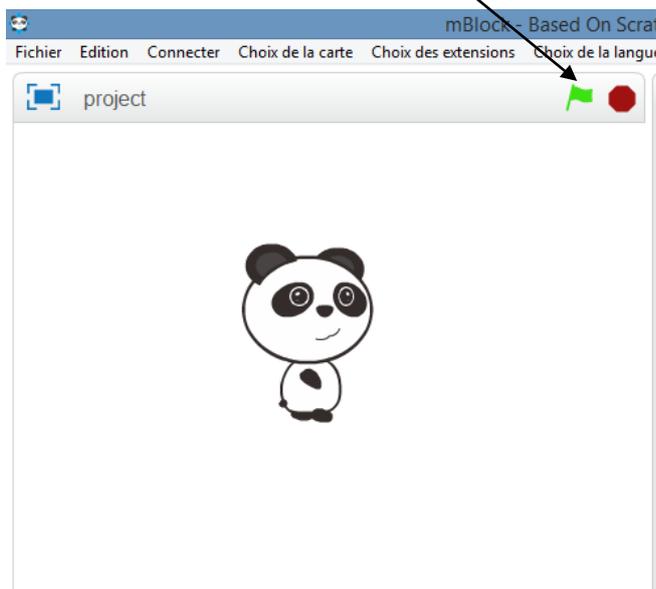


Utiliser la télécommande sans fil avec Mbot

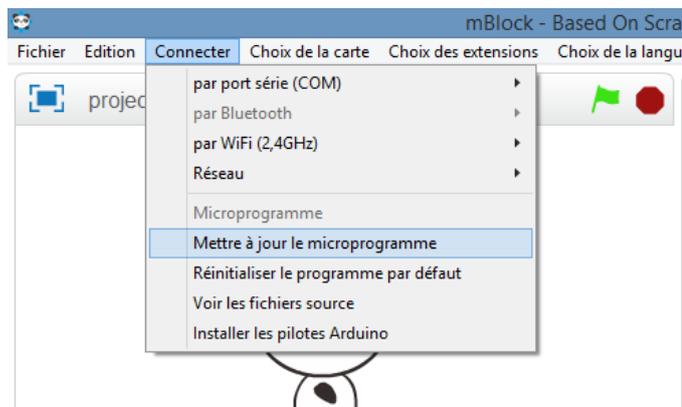
Une fois cela fait, il existe 2 façons de confirmer qu'il s'agit bien du bon port. Premièrement, le robot émet un son pour prévenir qu'il est connecté à l'ordinateur, mais on peut également voir si la connexion s'est effectuée dans la barre du programme.

mBlock - Based On Scratch From the MIT Media Lab(v3.2.2) - par port série (COM) Connecté - Sauvegardé

Lorsque vous êtes sûr que le robot est connecté, vous allez devoir « activer le programme ». L'instruction « Quand le drapeau est pressé » signifie que l'activation du programme se fait directement sur Mblock. Dans la fenêtre gauche de Mblock, cliquez sur le drapeau vert. Ce dernier doit apparaître en surbrillance comme ci-dessous :



Vous pouvez maintenant téléverser le programme. Pour cela, procédez ainsi :

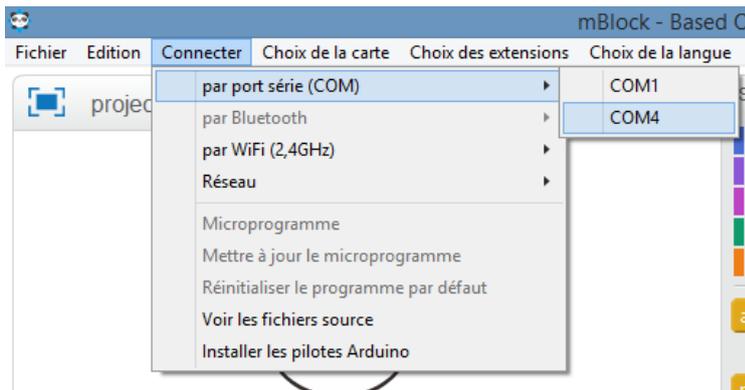


Utiliser la télécommande sans fil avec Mbot

Le message suivant apparaîtra une fois le téléversement terminé :



3. Connexion en wifi :

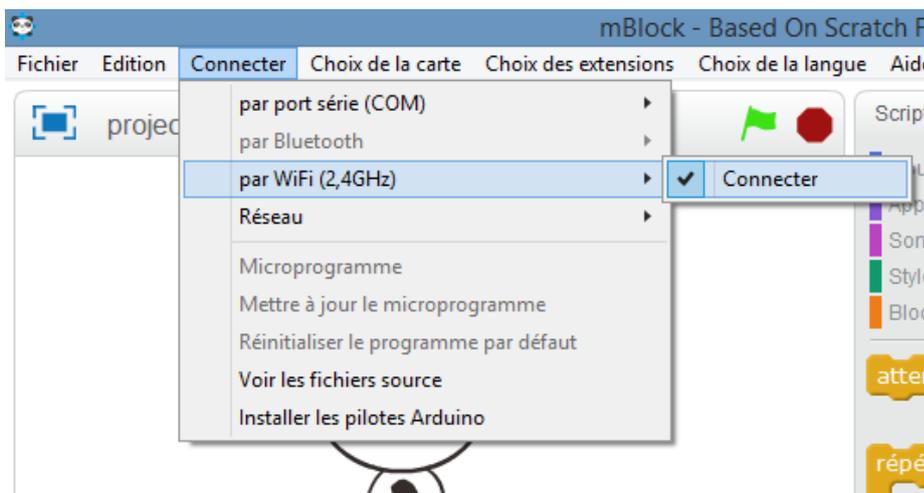


Vous devez maintenant déconnecter le robot pour le reconnecter en wifi. Retournez sur l'onglet « Connecter » (voir ci-contre) et décochez le port que vous aviez auparavant coché.

Le message suivant vous permettra de vérifier si oui ou non vous êtes bien déconnecté :



Maintenant, branchez la clé USB permettant la connexion en wifi sur l'ordinateur, et connectez le robot en wifi de cette manière :



Utiliser la télécommande sans fil avec Mbot

Le message suivant doit apparaître et le robot doit émettre un son :

mBlock - Based On Scratch From the MIT Media Lab(v3.2.2) - par WiFi (2,4GHz) Connecté - Sauvegardé

Votre robot est maintenant connecté en wifi et vous pouvez le contrôler via la télécommande en fonction des touches que vous avez paramétrées.